A-7 古典的 Hamiltonian

7.1 Lagrangian

話を簡単にするため,質量 m の質点 1 つが,ポテンシャルエネルギー V(x,y,z) の空間中にある場合を考える。粒子にかかる力 ${\bf F}$ はポテンシャルのみで決まる。

(A-7.1)
$$F_x = -\frac{\partial V(x, y, z)}{\partial x}$$

(A-7.2)
$$F_y = -\frac{\partial V(x, y, z)}{\partial y}$$

(A-7.3)
$$F_z = -\frac{\partial V(x, y, z)}{\partial z}$$

ここで, Lagrangian L を次のように定義する。

(A-7.4)
$$L = T - V = \frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2) - V(x, y, z)$$

ドットは時間微分を表す。よって $\dot{x}=v_x$ である。この関数 L を使えば , Newton の運動方程式 ${\bf F}=m{\bf a}$ は次のように書き直すことができる。

(A-7.5)
$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \right) = \frac{\partial L}{\partial x}$$

y, z についても同様に書ける。この方程式を Lagrange の方程式という。

この方程式の意味するところを , 一次元で説明する。時刻 t_1 に x_1 にあった粒子が時刻 t_2 に x_2 にあるとする。では ,途中の時間ではどのような道筋をたどるのか。それは ,次の積分 I が極小になるような道筋である。

$$(A-7.6) I = \int_{t_1}^{t_2} L dt$$

これは Hamilton の原理と呼ばれる。Lagrange の方程式は,この Hamilton の原理と数学的に同等である。

7.2 正準方程式

さて , Lagrangian L は , 一次元でいえば x と $\dot{x}=v_x$ とが独立変数であるような関数である。よって , L の 全微分 dL は

(A-7.7)
$$dL = \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}}\right) d\dot{x} + \left(\frac{\partial L}{\partial x}\right) dx$$

であるが , $p_x=m\dot{x}$ とすれば

$$(A-7.8) p_x = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}}$$

(A-7.9)
$$\frac{\partial L}{\partial x} = \frac{dp}{dt}$$

なので,書き直して

$$(A-7.10) dL = p_x d\dot{x} + \dot{p}_x dx$$

L の代わりに , x と p_x とが独立変数であるような関数 H を考えよう。それは次のようにすれば作れる。

(A-7.11)
$$H = p_x \dot{x} - L = 2T - T + V = T + V$$

(A-7.12)
$$dH = p_x d\dot{x} + \dot{x} dp_x - dL = p_x d\dot{x} + \dot{x} dp_x - p_x d\dot{x} - \dot{p}_x dx = \dot{x} dp_x - \dot{p}_x dx$$

ところで,

(A-7.13)
$$dH = \left(\frac{\partial H}{\partial p_x}\right) dp_x + \left(\frac{\partial H}{\partial x}\right) dx$$

だから、二つの式を比べると次の二つの方程式が導かれる。

(A-7.14)
$$\frac{dx}{dt} = \frac{\partial H}{\partial p_x}$$

(A-7.15)
$$\frac{dp_x}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial x}$$

このような,形をした方程式の組を正準方程式といい,正準方程式を満たす変数の組(この場合 x と p_x)は,互いに正準共役であるという。また,H は Hamiltonian という。ここで考えているような例の場合,H は全エネルギーに他ならない。正準方程式を用いた Hamilton 形式の解析力学は,それ自体が便利だということは特にないが,量子力学が形成される上で,重要な役割を果たした。

7.3 極座標による Hamiltonian

座標変換を施しても,新しい変数 q_r と p_r とが正準方程式を満たすように変換することができる。このような変数変換を正準変換という。例えば,ポテンシャルエネルギーが原点からの距離 r のみで決まるような場合,極座標を使うのが便利だが,その場合の Hamiltonian は次のように書ける。

(A-7.16)
$$H = \frac{1}{2m} \left(p_r^2 + \frac{1}{r^2} p_\theta^2 + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} p_\phi^2 \right) + V(r)$$

ただし

(A-7.17)
$$p_r = m\dot{r}$$

$$(A-7.18) p_{\theta} = mr^2 \dot{\theta}$$

$$(A-7.19) p_{\phi} = mr^2 \sin^2 \theta \dot{\phi}$$

r と p_r , θ と p_θ , ϕ と p_ϕ がそれぞれ正準方程式を満たすことはすぐに示すことができる。 この Hamiltonian は ϕ に依存しない。このような場合 ϕ は循環座標であるという。

$$(\text{A-7.20}) \qquad \frac{dp_{\phi}}{dt} = -\frac{\partial H}{\partial \phi} = 0$$

だから p_{ϕ} が一定であることがすぐに解る。

7.4 エネルギーと時間

今までの議論では、時間 t は、他の変数(座標と運動量)とは別に、特別な扱いを受けている。それをやめるにはどうすればよいか。では、エネルギーも座標と運動量で決まる Hamiltonian ではなく、E というエネルギーが独立変数であるとする。そして、次のような新しい関数 F を定義する。

$$(A-7.21)$$
 $F = H - E$

この関数を使って正準方程式を作る。座標と運動量に関しては

(A-7.22)
$$\frac{dx}{dt} = \frac{\partial F}{\partial p_x} = \frac{\partial H}{\partial p_x}$$

(A-7.23)
$$\frac{dp_x}{dt} = -\frac{\partial F}{\partial x} = -\frac{\partial H}{\partial x}$$

であり,今までと全く同じである。時間tに注目すると

$$(\text{A-7.24}) \qquad \frac{d(-E)}{dt} = \frac{\partial F}{\partial t}$$

$$(\text{A-7.25}) \qquad \frac{dt}{dt} = -\frac{\partial F}{\partial (-E)} = 1$$

であり,t と -E とが共役変数であるような正準方程式ができる。このような意味で,エネルギーと時間は共役であると考えられる

演習問題

- A-7-1. Hamilton の原理から Lagrange の方程式を導け。
- A-7-2. y と p_x とが共役でないことを示せ。
- A-7-3. ポテンシャルが原点からの距離 r だけで決まる場合 , デカルト座標の表示から出発して , 極座標による Hamiltonian の表示を導け。
- A-7-4. r と p_r とが共役であることを示せ。 θ と p_θ , ϕ と p_ϕ の場合も示せ。
- A-7-5. 量子力学で,運動量の演算子は共役な変数での偏微分を用いて $\hat{p}_x=-i\hbar\frac{\partial}{\partial x}$ と書ける。これとの類推でいえば,エネルギーの演算子 \hat{E} はどのように書けると考えられるか。